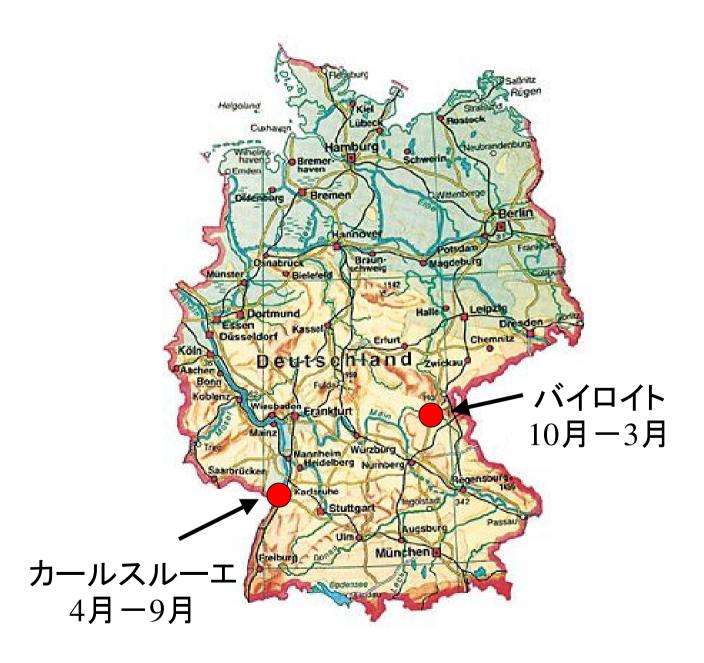
超伝導状態の輸送方程式 における ゲージ不変性とホール項



北大·理·物理 北 孝文

- 輸送方程式について
 - ◆研究の歴史
 - ◆ 微視的導出法
 - ◆問題点一Hall 項
 - ◆ 超伝導体の Hall 効果の実験
- 非平衡状態の摂動論—Keldyshの方法
- 輸送方程式の微視的導出と問題点
- ゲージ不変性とホール項
- ・まとめ

ドイツでの生活





カールスルーエのお城



モーゼル渓谷



ザルツカンマーグート(オーストリア)



バイロイト近郊

ドイツでの研究

- ●超流動 ³He の渦構造 (Karlsruhe)
 - T. Kita: Phys. Rev. Lett. 86 (2001) 834
- ●超伝導体のde Haas-van Alphen効果〔安井〕
 - K. Yasui and T. Kita:
 - J. Phys. Soc. Jpn. **70** (2001) 2852; cond-mat/0103336
- ●超伝導状態の輸送方程式(Bayreuth)
 - T. Kita: Phys. Rev. B**64** (2001) 054503; cond-mat/0103520

輸送方程式研究の歴史

●Boltzmann方程式(1872)

希薄気体; H定理の証明

●Landau-Boltzmann方程式(1956)

フェルミ流体, 相互作用強

●Landau-Boltzmann方程式の微視的導出 Landau(1958), Kadanoff-Baym(1961-2) Keldysh(1964)

Dyson方程式出発点, 準粒子近似(寿命 τ 大) 保存則成立の条件(Kadanoff-Baym) 動的な場合の摂動論(Keldysh)

準古典方程式の導出(ξ積分)Prange-Kadanoff(1964)

寿命 τ が小さくてもOK, 適用範囲大

●超伝導体の準古典方程式

Eilenberger(1968)—静的な場合(松原) Larkin-Ovchinnikov(1968)—より簡便な導出 Eliashberg (1971) —動的な場合(Keldysh)

- ●超流動 ³He への適用 Serene-Rainer(1983)
- ●Landau-Boltzmann方程式・準古典方程式におけるホール効果 Levanda-Fleurov(1994), Kopnin(1994-), Larkin-Ovchinnikov(1995) Houghton-Vekhter(1998)

ホール項の微視的導出

ボルツマン方程式

分布関数 $f(\mathbf{p},\mathbf{r},t)$ の時間変化

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \mathbf{v} \cdot \frac{\partial f}{\partial \mathbf{r}} + (e\mathbf{E} + e\mathbf{v} \times \mathbf{h}) \cdot \frac{\partial f}{\partial \mathbf{p}} = I[f]$$
ドリフト 外場 衝突

Lorentz力

E: (微視的)電場 h: (微視的)磁場

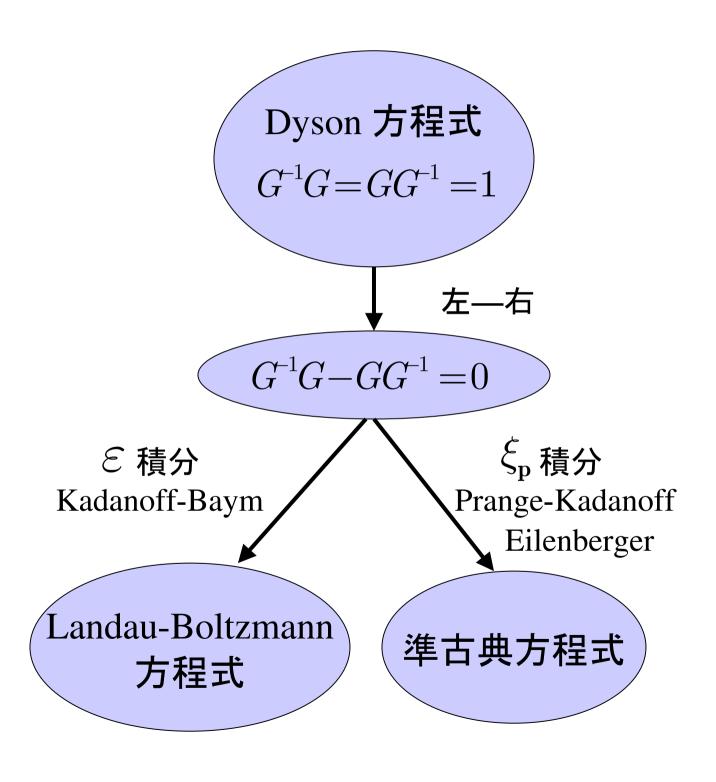


希薄気体・単純金属の性質

なぜ輸送方程式か?

解けない! Dyson 方程式 (非一様系) 変数の消去 情報 Landau-Boltzmann 方程式 失われず 準古典方程式 何とか 解ける? 変数の消去 熱平衡+T。近傍 Ginzburg-Landau方程式 (熱平衡の超伝導体)

輸送方程式の微視的導出法



問題点

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \mathbf{v} \cdot \frac{\partial f}{\partial \mathbf{r}} + (e\mathbf{E} + e\mathbf{v} \times \mathbf{h}) \cdot \frac{\partial f}{\partial \mathbf{p}} = I[f]$$

の
$$(e\mathbf{v} \times \mathbf{h}) \cdot \frac{\partial f}{\partial \mathbf{p}}$$
 の項が出てこない!?

- ●存在するのか?(手で付け加えればよい?)
- ●高周波の外場については?
- ●超伝導体では?

高温超伝導体YBCOのホール効果

ホール抵抗の符号が反転!

Bardeen & Stephen ('65)

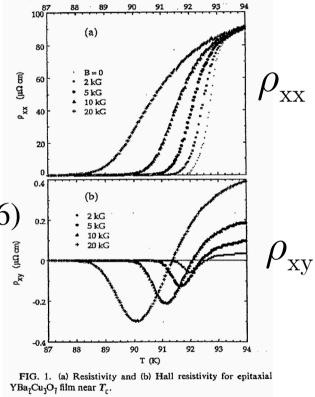
$$ho_{ ext{xx}} \propto B/H_{c2}$$

$$ho_{ ext{xy}}\!\propto\!\!B^2/H_{c2}$$

•Nozieres & Vinen ('66)

$$ho_{
m xx} \propto B/H_{c2}$$
 $ho_{
m xy} \propto B/H_{c2}$

●Time-dependent GL



Hagen et. al. '93

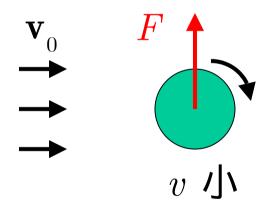
理論は符号反転を説明できない!

単一渦糸に働く力

(渦糸の運動 → 電気抵抗)

• Ao & Thouless ('93)

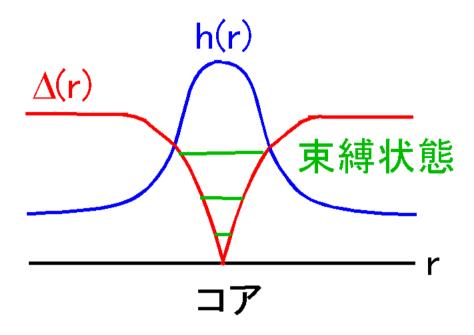
横方向の力はマグナスカのみ!? (クッタージューコフスキーの揚力)



$$p + \frac{1}{2}\rho v^2 = -$$
定

Bernoulliの定理

ローレンツカは?



$$e(\mathbf{v} \times \mathbf{h}) \cdot \frac{\partial f}{\partial \mathbf{p}}$$
?

超伝導体のHall効果はよくわかっていない! (基礎方程式の不在)

グリーン関数

● シュレーディンガー方程式

$$\left(i\frac{\partial}{\partial t} - H\right)\psi(\mathbf{r}t) = 0$$

● グリーン関数

$$egin{aligned} \left(irac{\partial}{\partial t_1}-H_1
ight)&G(\mathbf{r}_1t_1,\mathbf{r}_0t_0)=\delta(\mathbf{r}_1-\mathbf{r}_0)\delta(t_1-t_0)\ &G^{-1}G=1 \end{aligned}$$
 と行列表示できる)

● 時刻 *t*₁ >*t*₀ の解

$$\psi(\mathbf{r}_{1}t_{1}) = \int G(\mathbf{r}_{1}t_{1}, \mathbf{r}_{0}t_{0})\psi(\mathbf{r}_{0}t_{0})d\mathbf{r}_{0}$$

• $H = -\frac{\nabla^2}{2m}$ (自由粒子)のとき

$$\begin{split} G(\mathbf{r}_{\!_{1}}t_{\!_{1}},&\mathbf{r}_{\!_{0}}t_{\!_{0}}) = \int \frac{d\mathbf{p}\,d\varepsilon}{(2\pi)^{4}}G(\mathbf{p}\varepsilon)\mathrm{e}^{i\mathbf{p}\cdot(\mathbf{r}_{\!_{1}}-\mathbf{r}_{\!_{0}})-i\varepsilon\cdot(t_{\!_{1}}-t_{\!_{0}})}\\ G(\mathbf{p}\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon - p^{2}/2m} \end{split}$$

●*H*=*H*₀+*V* のとき

$$\begin{split} G &= (G^{-1})^{-1} = (G_0^{-1} - V)^{-1} = [(1 - G_0 V)]^{-1} G_0 \\ &= G_0 + G_0 V G_0 + G_0 V G_0 V G_0 + \cdots \end{split}$$

$$\leftarrow + \leftarrow \times \leftarrow + \leftarrow \times \leftarrow \times \leftarrow + \cdots$$

ゲージ不変性

● シュレーディンガー方程式

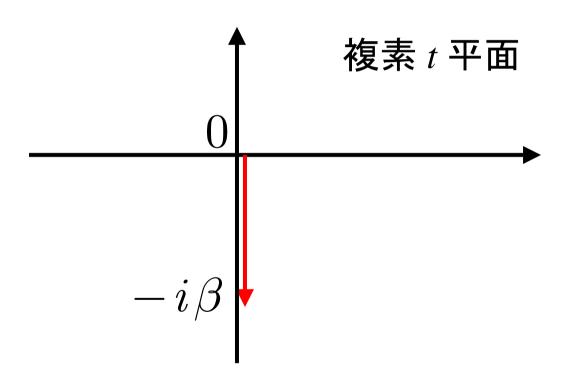
は変換

$$\begin{cases} \psi(\mathbf{r}t) \rightarrow \exp[ie\chi(\mathbf{r}t)]\psi(\mathbf{r}t) \\ \mathbf{A}(\mathbf{r}t) \rightarrow \mathbf{A}(\mathbf{r}t) + \frac{\partial \chi(\mathbf{r}t)}{\partial \mathbf{r}} \\ \Phi(\mathbf{r}t) \rightarrow \Phi(\mathbf{r}t) - \frac{\partial \chi(\mathbf{r}t)}{\partial t} \end{cases}$$

に対し不変 (形が変化せず)

熱平衡状態の摂動論

$$H = H_0 + H_1$$



(0,-ieta) の区間での摂動展開

摂動展開と松原グリーン関数

$$e^{-\beta H} = e^{-\beta H_0}U(\beta)$$

$$\begin{split} U(\beta) &= 1 + \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n \int_0^{\beta} d\tau_1 \cdots \\ &\times \int_0^{\tau_{n-1}} d\tau_n H_1(\tau_1) \cdots H_1(\tau_n) \\ H_1(\tau) &= \mathrm{e}^{\tau H_0} H_1 \mathrm{e}^{-\tau H} \end{split}$$

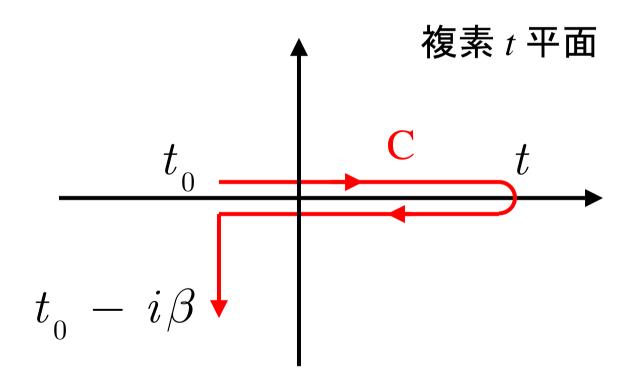
松原グリーン関数

$$G(\tau_{\scriptscriptstyle 1},\tau_{\scriptscriptstyle 2}) = -\left\langle \mathbf{T}_{\scriptscriptstyle \tau} \psi(\tau_{\scriptscriptstyle 1}) \psi^{\dagger}(\tau_{\scriptscriptstyle 2}) \right\rangle$$

 $T_{\tau}:(0,-i\beta)$ での演算子の整列

非平衡状態の摂動論 (力学的摂動)

$$\mathcal{H}(t) = H + H'(t)\theta(t - t_0)$$



曲線C上での摂動展開

量子リウヴィル方程式 (密度行列の時間発展)

$$\frac{\partial \rho(t)}{\partial t} = -i[\mathcal{H}(t), \rho(t)]$$

解:
$$\rho(t) = S(t,t_0)\rho(t_0)S^{\dagger}(t,t_0)$$

$$egin{align} S(t,t_0) &\equiv 1 + \sum_{n=1}^{\infty} (-i)^n \int_{t_0}^t dt_1 \cdots \ & imes \int_t^{t_{n-1}} dt_n \mathcal{H}(t_1) \cdots \mathcal{H}(t_n) \end{aligned}$$

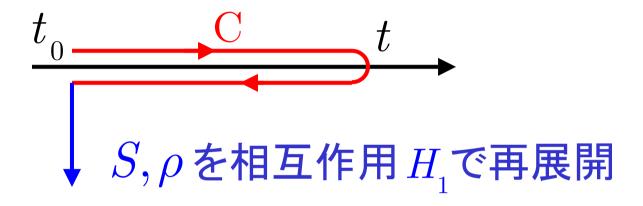
演算子の期待値

$$\langle \mathcal{O}(t) \rangle = \text{Tr}\rho(t)\mathcal{O}$$

= $\text{Tr}\rho(t_0)S^{\dagger}(t,t_0)\mathcal{O}S(t,t_0)$

演算子の期待値

$$\langle \mathcal{O}(t) \rangle = \mathrm{Tr} \rho(t_{_{0}}) S^{\dagger}(t,t_{_{0}}) \mathcal{O}S(t,t_{_{0}})$$



Contour-Ordered Green's function

$$G(t_{\scriptscriptstyle 1},t_{\scriptscriptstyle 2}) = -i \left\langle {\rm T}_{\scriptscriptstyle \rm C} \psi(t_{\scriptscriptstyle 1}) \psi^{\dagger}(t_{\scriptscriptstyle 2}) \right\rangle$$

T_c: C上での演算子の整列

- ●平衡状態と同じテクニックが使える!
- ●非線形効果まで扱える(力学的摂動)!

Keldysh グリーン関数

$$t_0$$
 t_0
 t_0
 t_0

$$G^{\mathrm{R}} \equiv G_{\mathrm{LL}} - G_{\mathrm{LT}}$$
 : 遅延

$$G^{\,\,\mathrm{R}} \equiv G_{\,\perp\,\perp} - G_{\,\perp\, au}$$
 : 遅延 $G^{\,\,\mathrm{A}} \equiv G_{\,\perp\,\perp} - G_{\, au\,\perp}$: 先進

$$G^{\mathrm{K}} \equiv G_{\pm \mp} + G_{\mp \pm}$$
 : Keldysh

$$\stackrel{
ightharpoonup}{G}\stackrel{
ightharpoonup}{\equiv} egin{bmatrix} G^{
m R} & G^{
m K} \ 0 & G^{
m A} \end{bmatrix}$$
: Keldysh 行列

を用いた摂動展開(1964)

一樣系

$$\left[i\frac{\partial}{\partial t_1} + \frac{\nabla_1^2}{2m} + \mu\right] \overset{\vee}{G}(1,2) = \overset{\vee}{1}\delta(1,2) \quad 1 \equiv (\mathbf{r}_1, t_1)$$

$$\overset{\vee}{G}(1,2) = \int \frac{d\mathbf{p}}{(2\pi)^3} \int \frac{d\varepsilon}{2\pi} \overset{\vee}{G}(\mathbf{p}\,\varepsilon) e^{i\mathbf{p}\cdot\mathbf{r}_{12} - i\varepsilon t_{12}}$$

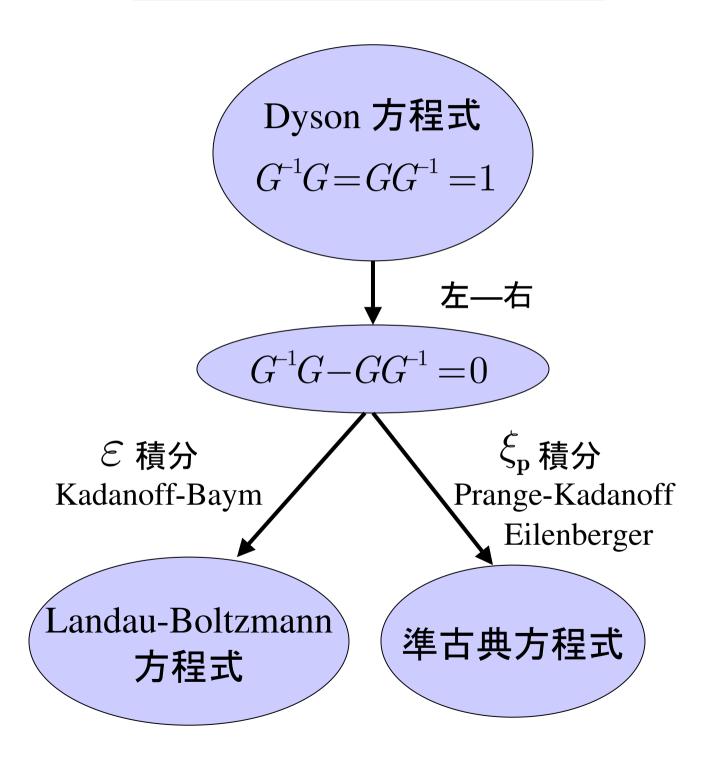


$$G^{\mathrm{R}}(\mathbf{p}\,\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon_{+} - \xi_{\mathbf{p}}}$$
 $\xi_{\mathbf{p}} \equiv \frac{p^{2}}{2m} - \mu$

$$G^{\mathbf{A}}(\mathbf{p}\,\varepsilon) = \frac{1}{\varepsilon_{-} - \xi_{\mathbf{p}}}$$

$$G^{K}(\mathbf{p}\,\varepsilon) = 2\pi i (2f_{\mathbf{p}} - 1)\delta(\varepsilon - \xi_{\mathbf{p}})$$

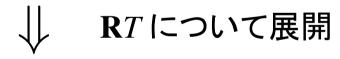
輸送方程式の微視的導出法



ダイソン方程式(正常状態)

Wigner表示

$$G(1,2) = \int \frac{d\mathbf{p}}{(2\pi)^3} \int \frac{d\varepsilon}{2\pi} G(\mathbf{p}\varepsilon, \mathbf{R} T) e^{i\mathbf{p}\cdot\mathbf{r}_{12} - i\varepsilon t_{12}}$$



$$1 = (\varepsilon - \xi_{\mathbf{p}} - U)G(\mathbf{p}\varepsilon\mathbf{R}\,T)$$

$$+\frac{i}{2}\bigg(\partial_{\scriptscriptstyle T} + \frac{\mathbf{p}}{m}\cdot\partial_{_{\mathbf{R}}} + \frac{\partial\,U}{\partial\,T}\cdot\partial_{\scriptscriptstyle \varepsilon} - \frac{\partial\,U}{\partial\mathbf{R}}\cdot\partial_{_{\mathbf{p}}}\bigg)G(\mathbf{p}\varepsilon\mathbf{R}\,T)$$

$$\xi_{\mathbf{p}} \equiv \frac{p^2}{2m} - \mu, \qquad U \equiv U(\mathbf{R}T), \qquad \partial_{\mathbf{R}} \equiv \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}}$$

輸送方程式(左一右)

$$\left(\frac{\partial}{\partial T} + \frac{\mathbf{p}}{m} \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}} + \frac{\partial U}{\partial T} \frac{\partial}{\partial \varepsilon} - \frac{\partial U}{\partial \mathbf{R}} \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}}\right) G(\mathbf{p} \varepsilon \mathbf{R} T) = 0$$



⇒ 変数の消去

(1) ε 積分 → Landau-Boltzmann Eq.

$$f(\mathbf{pR}\,T) \equiv \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{d\varepsilon}{2\pi i} G^{\mathrm{K}}(\mathbf{p}\varepsilon\mathbf{R}\,T)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{d\varepsilon}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial \varepsilon} G^{\mathrm{K}}(\mathbf{p}\varepsilon \mathbf{R} T) = 0$$

準粒子近似



$$\left(\frac{\partial}{\partial T} + \frac{\mathbf{p}}{m} \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}} - \frac{\partial U}{\partial \mathbf{R}} \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}}\right) f(\mathbf{p}\mathbf{R}T) = 0$$

(2) $\xi_{\mathbf{p}}$ 積分 \longrightarrow 準古典方程式

$$f(\hat{\mathbf{p}}arepsilon\mathbf{R}\,T)\!\equiv\!\int_{-\infty}^{\infty}\!\!rac{d\xi_{\mathbf{p}}}{2\pi i}\!G^{\mathrm{K}}(\mathbf{p}arepsilon\mathbf{R}\,T)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{d\xi_{\mathbf{p}}}{2\pi i} \frac{\partial}{\partial \xi_{\mathbf{p}}} G^{\mathrm{K}}(\mathbf{p}\varepsilon\mathbf{R}\,T) = 0$$

準粒子近似



$$\left(\frac{\partial}{\partial T} + \frac{\mathbf{p}}{m} \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}} + \frac{\partial U}{\partial T} \frac{\partial}{\partial \varepsilon}\right) f(\hat{\mathbf{p}} \varepsilon \mathbf{R} T) = 0$$

どちらの適用範囲が広い?

相互作用のある場合 Dyson方程式に自己エネルギー項

$$\Sigma(\mathbf{p}\varepsilon,\mathbf{R}\,T)G(\mathbf{p}\varepsilon,\mathbf{R}\,T)$$

(1)ε積分

$$\Sigma(\mathbf{p}\varepsilon) \approx \Sigma(\mathbf{p}0) + \frac{\partial}{\partial \varepsilon} \Sigma(\mathbf{p}\varepsilon) \bigg|_{\varepsilon=0} \varepsilon$$

$$(2) \xi_{\mathbf{p}} 積分$$

$$\Sigma(\mathbf{p}\varepsilon) \approx \Sigma(\mathbf{p}_{\mathrm{F}}\varepsilon) + \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}} \Sigma(\mathbf{p}\varepsilon) \bigg|_{\mathbf{p}=0} \cdot (\mathbf{p}-\mathbf{p}_{\mathrm{F}})$$

準古典方程式の適用範囲大

(1) $\Sigma(\mathbf{p}\varepsilon,\mathbf{R}T)$ のp依存性弱い

ε 依存性は大きい場合あり (ex. 電子格子相互作用)

(2) 寿命が短くても使える

 ξ 積分では $\Sigma(\mathbf{p}_{\mathrm{F}}\varepsilon)$ が 大きな虚部をもってもよい

コメント

●衝突項は自己エネルギー項から $\Sigma(\mathbf{p}arepsilon,\mathbf{R}\,T)G(\mathbf{p}arepsilon,\mathbf{R}\,T)$

●超伝導状態の輸送方程式

に同じ操作をすることで得られる。 分布関数を決める式 ペアポテンシャル Δ を決める式

(CDWの輸送方程式も同様)

保存則成立の条件(Baym)

$$\Phi = \left\{ + \infty + \right\} + \left\{ \right\}$$

$$\Sigma = \frac{\partial \Phi}{\partial G}$$

$$= \frac{\partial \Phi}{\partial G} + \frac{\partial \Phi}{\partial$$

- ∑ は Φ の G についての汎関数微分で!
- ΣとGを自己無撞着に決定!

左Dyson

$$\begin{split} i\frac{\partial}{\partial \,t_1}G(1,2) - & \left(\frac{-1}{2m}\nabla_1^2 - \mu\right)\!G(1,2) \\ & - \int \Sigma(1,3)G(3,2)d3 = \delta(1,2) \end{split}$$

右Dyson

$$\begin{split} -i\frac{\partial}{\partial\,t_{_{2}}}G(1,\!2) - & \bigg(\frac{-1}{2m}\nabla_{_{2}}^{2} - \mu\bigg)G(1,\!2) \\ & - \int G(1,\!3)\Sigma(3,\!2)d\,3 = \delta(1,\!2) \end{split}$$

右-左

$$\begin{split} -i\!\left(\!\frac{\partial}{\partial\,t_{_{\! 1}}}\!+\!\frac{\partial}{\partial\,t_{_{\! 2}}}\!\right)\!G(1,\!2)\!-\!\frac{(\nabla_{_{\! 1}}\!+\!\nabla_{_{\! 2}})\!\cdot\!(\nabla_{_{\! 1}}\!-\!\nabla_{_{\! 2}})}{2m}G(1,\!2)\\ +\!\int\!\left[\Sigma(1,\!3)G(3,\!2)\!-\!G(1,\!3)\Sigma(3,\!2)\right]\!d3\!=\!0 \end{split}$$

粒子数と運動量

$$n(1) = -iG(1,1_{+}),$$
 $\mathbf{j}(1) = \frac{-(\nabla_{1} - \nabla_{2})}{2m}G(1,2)\Big|_{2=1_{+}}$

粒子数の時間変化

$$\Sigma(1,2) = rac{\delta\Phi}{\delta G(2,1)}$$
 の関係があるとき

G の微小変化による Φ の変化

$$\delta\Phi = \iint d1d2 \frac{\delta\Phi}{\delta G(2,1)} \delta G(2,1)$$
$$= \iint d1d2 \ \Sigma(1,2) \delta G(2,1)$$

ゲージ変換: $G(2,1) \rightarrow e^{i\Lambda(2)}G(2,1)e^{-i\Lambda(1)}$

G の微小変化: $\delta G(2,1) = i\Lambda(2)G(2,1) - G(2,1)i\Lambda(1)$

ゲージ変換により Φ は不変であるから

$$0 = \delta \Phi = \int \int d1d2 \ \Sigma(1,2) [i\Lambda(2)G(2,1) - G(2,1)i\Lambda(1)]$$
$$= i \int d1\Lambda(1) \int d2 [\Sigma(2,1)G(1,2) - \Sigma(1,2)G(2,1)]$$

$\Lambda(1)$ は任意であるから

$$\int d2 \ [G(1,2)\Sigma(2,1) - \Sigma(1,2)G(2,1)] = 0$$
 保存則成立!

準古典近似―考慮すべき図形

$$\Phi = \begin{cases} + & & + \\ & + \end{cases} +$$
 衝突項

2体相互作用ではこれらの図形のみ!!

他の項は量子補正

Serene&Rainer, Phys. Rep. <u>101</u> (1983) 221. Appendix A

ホール項とゲージ不変性

(1) この方法ではホール項は導出できない

$$e(\mathbf{v} \times \mathbf{h}) \cdot \frac{\partial f}{\partial \mathbf{p}}$$

(2) ゲージ不変性がない!?

$$\begin{split} -i\nabla_{_{1}}-e\mathbf{A}_{_{1}} \\ = -i\nabla_{_{\mathbf{r}}}-\frac{i}{2}\nabla_{_{\mathbf{R}}}-e\mathbf{A}(\mathbf{R}\,T) \\ -\frac{e}{2}\Big[\mathbf{r}_{_{12}}\cdot\frac{\partial}{\partial\mathbf{R}}+t_{_{12}}\frac{\partial}{\partial\,T}\Big]\mathbf{A}(\mathbf{R}\,T)+\cdots \end{split}$$

$$\frac{\partial A_{k}}{\partial R_{j}} = \frac{1}{2} \varepsilon_{ijk} h_{k} + \frac{1}{2} \left[\frac{\partial A_{k}}{\partial R_{j}} + \frac{\partial A_{j}}{\partial R_{k}} \right]$$

これまでの研究

Larkin and Ovchinnikov (1995)

particle-hole asymmetry の効果 小さい!

• Kopnin (1994)

静的電磁場・clean limit の理論 導出過程が明快でない

Houghton and Vekhter (1998)

静的電磁場の場合の理論 ゲージ不変性なし!

Levanda and Fleurov (1994)

ゲージ不変なBoltzmann方程式 (半導体)

目的

●ホール項を持ちゲージ不変性 のある輸送方程式の導出

> 輸送方程式の 微視的導出法の確立 (金属, 超伝導, CDW)

●多体効果の影響

●時間変動する電場への応答

出発点一Dyson方程式(R成分) $(G^{-1}G = 1)$

$$\begin{pmatrix}
i\frac{\partial}{\partial t_1} - e\Phi_1 \hat{\tau}_3 \\
-\int \hat{\Sigma}(1,3)\hat{G}(3,2)d3 = \delta(1,2)\hat{1}
\end{pmatrix}
\hat{G}(1,2)$$

$$\hat{G} = egin{bmatrix} G & F \ -F^* & -G^* \end{bmatrix}, \quad \hat{\Sigma} = egin{bmatrix} \Sigma & \Delta \ -\Delta^* & -\Sigma^* \end{bmatrix}$$

$$\mathcal{H}_{\!\scriptscriptstyle 1} \! = \! \frac{1}{2m} \! \left(\! -i \nabla_{_1} \! - \! e \mathbf{A}_{_1} \right)^{\!\! 2} \! - \! \mu$$

 (Φ, \mathbf{A}) : 電磁ポテンシャル

ゲージ不変性

$$\begin{bmatrix}
i\frac{\partial}{\partial t_1} - e\Phi_1 \hat{\tau}_3 \\
-\int \hat{\Sigma}(1,3)\hat{G}(3,2)d3 = \delta(1,2)\hat{1}
\end{bmatrix}
\hat{G}(1,2)$$

この方程式は

$$\begin{cases} \hat{G}(1,2) \rightarrow \exp(ie\chi_1\hat{\tau}_3)\hat{G}(1,2)\exp(-ie\chi_2\hat{\tau}_3) \\ \mathbf{A}_1 \rightarrow \mathbf{A}_1 + \frac{\partial \chi_1}{\partial \mathbf{r}_1} \\ \Phi_1 \rightarrow \Phi_1 - \frac{\partial \chi_1}{\partial t_1} \end{cases}$$

に対して不変(形を変えない)

Gのゲージ変換性

$$\hat{G}(1,2) \rightarrow \exp(ie\chi_{_{1}}\hat{\tau}_{_{3}})\hat{G}(1,2)\exp(-ie\chi_{_{2}}\hat{\tau}_{_{3}})$$

1,2の双方に依存



 (\mathbf{r}_{12},t_{12}) についてのFourier変換ダメ!

変換が (\mathbf{R},T) だけに依存するように



 (\mathbf{r}_{12},t_{12}) についてのFourier変換

$$\hat{\vec{G}}(1,2)\!\equiv\!\exp[iI(\vec{R},\vec{r}_{\!\!1})\hat{\tau}_{\!\!3}]\hat{G}(1,2)\!\exp[-iI(\vec{R},\vec{r}_{\!\!2})\hat{\tau}_{\!\!3}]$$

$$I(\vec{R}, \vec{r_1}) \equiv \int_{\vec{r_1}}^{\vec{R}} \vec{A}(\vec{s}) \cdot d\vec{s}$$

$$\vec{r}_1 \equiv (ct_1, \mathbf{r}_1), \quad \vec{A} \equiv (\Phi, -\mathbf{A}), \quad d\vec{s} :$$
 直線

ゲージ変換性

$$\hat{\overline{G}}(1,\!2) \! \rightarrow \! \exp[ie\chi(\vec{R})\hat{\tau}_{_3}] \hat{\overline{G}}(1,\!2) \! \exp[-ie\chi(\vec{R})\hat{\tau}_{_3}]$$

$$\overline{G}(1,2) \rightarrow \overline{G}(1,2)$$
,

$$\overline{F}(1,2) \rightarrow \overline{F}(1,2) \exp[2ie\chi(\vec{R})]$$
: 電荷2eのW.F.

重心座標 $ec{R}$ のみに依存!



 (\mathbf{r}_{12},t_{12}) についてのFourier変換0K

Strategy

● Dyson方程式の書き換え

$$\hat{G} \rightarrow \hat{\overline{G}}$$

- 重心座標の Gradient Expansion
- 左 Dyson 一右 Dyson
- ξ について積分



ゲージ不変な輸送方程式

(R成分につき実行—A,K成分も同様)

微分項(静的電磁場)

$$e^{iI(\vec{R},\vec{r_{\!\!\scriptscriptstyle 1}})-iI(\vec{R},r_{\!\!\scriptscriptstyle 2})} \! \Bigg(i \frac{\partial}{\partial \, t_{\!\!\scriptscriptstyle 1}} - e \Phi_1 \Bigg) \! G(1,\!2)$$

$$= \left[\frac{i}{2} \frac{\partial}{\partial T} + i \frac{\partial}{\partial t} + \frac{e}{2} \mathbf{E} \cdot \mathbf{r} \right] \overline{G}(1,2)$$

$$\mathbf{E} : 電場$$

$$\mathbf{h} : 磁場$$

$$e^{iI(\vec{R},\vec{r_{\!\! 1}})-iI(\vec{R},r_{\!\! 2})} \Big(\!\!-i\nabla_{1}\!-\!e\mathbf{A}_{1}\Big)\! G(1,\!2)$$

$$= \left[-\frac{i}{2} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}} - i \frac{\partial}{\partial \mathbf{r}} - \frac{e}{2} (\mathbf{h} \times \mathbf{r} - \mathbf{E} t) \right] \overline{G}(1,2)$$

$$e^{iI(\vec{R},\vec{r_1})+iI(\vec{R},r_2)} \left(-i\nabla_1 - e\mathbf{A}_1\right) F(1,2)$$

$$= \left[-\frac{i}{2} \frac{\partial}{\partial \mathbf{R}} - e\mathbf{A} - i \frac{\partial}{\partial \mathbf{r}} - \frac{e}{4} (\mathbf{h} \times \mathbf{r} - \mathbf{E} t) \right] \overline{F}(1,2)$$

ゲージ不変な微分+ホール項!

ゲージ不変な微分

$$\partial_T \equiv \begin{cases} \frac{\partial}{\partial T} & \text{on } G, G^*, \mathbf{E}, \mathbf{h} \\ \frac{\partial}{\partial T} + 2ie\Phi(\vec{R}) & \text{on } F \\ \frac{\partial}{\partial T} - 2ie\Phi(\vec{R}) & \text{on } F^* \end{cases}$$

$$\begin{split} \partial_{\mathbf{R}} &\equiv \begin{cases} \nabla_{\mathbf{R}} & \text{on } G, G^*, \mathbf{E}, \mathbf{h} \\ \nabla_{\mathbf{R}} - 2ie\mathbf{A}(\vec{R}) & \text{on } F \\ \nabla_{\mathbf{R}} + 2ie\mathbf{A}(\vec{R}) & \text{on } F^* \end{cases} \end{split}$$

微分項はすべて $\partial_{_T}$ と $\partial_{_{\mathbf{R}}}$ で表せる

自己エネルギー項

- ●ゲージ不変な微分で表せるか否か?
- ■電子の質量*m*が如何に変更を受けるか?
- ●新たな項が現れるか否か?



- ゲージ不変な微分で表せる!
- \bullet $m \rightarrow m^*$
- 否

より具体的には

(1)
$$\int \hat{\Sigma}(1,3)\hat{G}(3,2)d3$$
 を $\hat{\Sigma}$ と \hat{G} で表す

(2) ゲージ不変な微分の使用

(3) Fourier 变換

$$\begin{split} \hat{\overline{\Sigma}}(1,2) &= \int \frac{d\mathbf{p}}{\left(2\,\pi\right)^{_{3}}} \int \frac{d\,\varepsilon}{2\,\pi} \hat{\Sigma}\left(\mathbf{p}\,\varepsilon,\mathbf{R}\,T\right) \\ &\times \mathrm{e}^{\,i\mathbf{p}\cdot\left(\mathbf{r}_{1}-\mathbf{r}_{2}\,\right)-i\varepsilon\left(t_{1}-t_{2}\,\right)} \end{split}$$

(4)展開

$$\begin{split} \hat{\Sigma} \left(\mathbf{p} \, \varepsilon, \mathbf{R} \, T \right) &\approx \hat{\Sigma} \left(\mathbf{p}_{\mathrm{F}} \, \varepsilon, \mathbf{R} \, T \right) \\ &+ \left(\frac{\mathbf{v}_{\mathrm{F}}}{a} - \frac{\mathbf{p}_{\mathrm{F}}}{m} \right) \cdot \left(\mathbf{p} - \mathbf{p}_{\mathrm{F}} \right) \end{split}$$

a: 繰り込み因子

左Dyson方程式

$$\begin{split} & \left(\varepsilon \hat{1} - \hat{\sigma} \hat{\tau}_{3} \right) \circ \hat{G} - \xi \hat{\tau}_{3} \circ \hat{G} + \frac{i}{2} \mathbf{v}_{F} \cdot \partial_{\mathbf{R}} \hat{\tau}_{3} \hat{G} \\ & + \frac{i}{8} \mathbf{E} \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}} \left(3 \hat{\tau}_{3} \hat{G} + \hat{G} \hat{\tau}_{3} \right) \\ & + \frac{i}{8} \mathbf{v}_{F} \cdot \left(\mathbf{h} \times \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}} + \mathbf{E} \frac{\partial}{\partial \varepsilon} \right) \left(3 \hat{G} + \hat{\tau}_{3} \hat{G} \hat{\tau}_{3} \right) \\ & = a \hat{1} \end{split}$$

 $\mathbf{v}_{\scriptscriptstyle \mathrm{F}}$: フェルミ速度, $\hat{ au}_{\scriptscriptstyle 3}$: パウリ行列

$$\hat{\sigma}(\hat{\mathbf{p}}\varepsilon,\mathbf{R}\,T)\!\equiv\!a\!\left(\!\frac{p_{\mathrm{F}}^{2}}{2m}\!-\!\mu\right)\!\hat{\mathbf{1}}\!+\!a\hat{\boldsymbol{\Sigma}}(\mathbf{p}_{\mathrm{F}}\varepsilon,\mathbf{R}\,T)\hat{\boldsymbol{\tau}}_{3}$$

準古典方程式

準古典グリーン関数

$$\hat{g}(\hat{\mathbf{p}}\varepsilon, \mathbf{R}\,T) \equiv \frac{i}{a\pi} \int_{-\infty}^{\infty} d\xi_{\mathbf{p}} \hat{\tau}_{3} \hat{G}(\mathbf{p}\varepsilon, \mathbf{R}\,T)$$

準古典方程式

$$\begin{split} &[\varepsilon\hat{\boldsymbol{\tau}}_{3}-\hat{\boldsymbol{\sigma}},\hat{g}]_{\circ}+i\mathbf{v}_{\mathrm{F}}\cdot\boldsymbol{\partial}_{\mathbf{R}}\hat{g}\\ &+\frac{i}{2}e\Big[(\mathbf{v}_{\mathrm{F}}\times\mathbf{h})\cdot\frac{\partial}{\partial\mathbf{p}}+\mathbf{v}_{\mathrm{F}}\cdot\mathbf{E}\frac{\partial}{\partial\varepsilon}\Big] \ \left[\hat{\boldsymbol{\tau}}_{3},\hat{g}\right]\\ &=0 \end{split}$$

記号の説明

$$[A,B] \equiv AB - BA$$
$$\{A,B\} \equiv AB + BA$$

$$A \circ B \equiv \exp \left[\frac{i}{2} \left(\frac{\partial}{\partial \varepsilon} \frac{\partial}{\partial T'} - \frac{\partial}{\partial T'} \frac{\partial}{\partial \varepsilon'} \right) \right] \times A(\varepsilon, T) B(\varepsilon', T') \big|_{\varepsilon' = \varepsilon, T' = T}$$

$$[A,B]_{\circ} \equiv A \circ B - B \circ A$$

$$\hat{\sigma}(\hat{\mathbf{p}}\varepsilon,\mathbf{R}\,T) \equiv a \left(\frac{p_{\mathrm{F}}^2}{2m} - \mu\right) \hat{1} + a\hat{\Sigma}(\mathbf{p}_{\mathrm{F}}\varepsilon,\mathbf{R}\,T)\hat{\tau}_3$$

$$\hat{ au}_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$
:パウリ行列

 $\mathbf{v}_{_{\mathrm{F}}}\colon$ フェルミ速度

正常金属

$$g^{\mathrm{R}} = -g^{\mathrm{A}} = 1$$
 (\propto 状態密度)

$$\frac{\partial g^{\mathrm{K}}}{\partial T} + \mathbf{v}_{\mathrm{F}} \cdot \frac{\partial g^{\mathrm{K}}}{\partial \mathbf{R}} + \left[e \mathbf{v}_{\mathrm{F}} \cdot \mathbf{E} \frac{\partial}{\partial \varepsilon} + e (\mathbf{v}_{\mathrm{F}} \times \mathbf{h}) \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}} \right] g^{\mathrm{K}}$$

$$= i[2\sigma^{\mathrm{K}} + (\sigma^{\mathrm{A}} - \sigma^{\mathrm{R}})]g^{\mathrm{K}}$$

ゲージ不変性

$$\begin{split} &[\varepsilon\hat{\boldsymbol{\tau}}_{3}-\hat{\boldsymbol{\sigma}},\hat{g}]_{\circ}+i\mathbf{v}_{\mathrm{F}}\cdot\boldsymbol{\partial}_{\mathbf{R}}\hat{g}\\ &+\frac{i}{2}e\Big[(\mathbf{v}_{\mathrm{F}}\times\mathbf{h})\cdot\frac{\partial}{\partial\mathbf{p}}+\mathbf{v}_{\mathrm{F}}\cdot\mathbf{E}\frac{\partial}{\partial\varepsilon}\Big]\ \left[\hat{\boldsymbol{\tau}}_{3},\hat{g}\right]\\ &=0 \end{split}$$

この方程式は
$$\begin{cases} \hat{g} \rightarrow \, \mathrm{e}^{ie\chi(\vec{R})\hat{\tau}_3} \, \, \hat{g} \, \, \mathrm{e}^{-ie\chi(\vec{R})\hat{\tau}_3} \\ \mathbf{A} \rightarrow \mathbf{A} + \frac{\partial \chi}{\partial \mathbf{R}} \\ \Phi \rightarrow \Phi - \frac{\partial \chi}{\partial T} \end{cases}$$

に対して不変(形を変えない)

時間変動する電磁場

$$\begin{split} & [\varepsilon\hat{\tau}_{_{3}}-\hat{\sigma},\hat{g}]_{\circ}+i\mathbf{v}_{_{\mathrm{F}}}\cdot\partial_{_{\mathbf{R}}}\hat{g} \\ +& \frac{i}{2}\mathcal{O}_{_{g}}[\hat{\tau}_{_{3}},\hat{g}]+\frac{i}{2}\mathcal{O}_{_{f}}\{\hat{\tau}_{_{3}},\hat{g}\}{=}0 \end{split}$$

$$\begin{split} \mathcal{O}_{g} = & \frac{1}{2} \int_{-1}^{1} d\eta \ e \bigg[\bigg[\mathbf{v}_{\mathrm{F}} \times \mathbf{h} \bigg[\mathbf{R}, T - \frac{i}{2} \eta \partial_{\varepsilon} \bigg] \bigg] \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}} \\ + e \mathbf{v}_{\mathrm{F}} \cdot \mathbf{E} \bigg[\mathbf{R}, T - \frac{i}{2} \eta \partial_{\varepsilon} \bigg] \frac{\partial}{\partial \varepsilon} \bigg\} \\ \mathcal{O}_{f} = & \frac{1}{2} \left(\int_{0}^{1} - \int_{-1}^{0} \bigg) d\eta \ e \bigg[\bigg[\mathbf{v}_{\mathrm{F}} \times \mathbf{h} \bigg[\mathbf{R}, T - \frac{i}{2} \eta \partial_{\varepsilon} \bigg] \bigg] \cdot \frac{\partial}{\partial \mathbf{p}} \right] \\ + e \mathbf{v}_{\mathrm{F}} \cdot \mathbf{E} \bigg[\mathbf{R}, T - \frac{i}{2} \eta \partial_{\varepsilon} \bigg] \frac{\partial}{\partial \varepsilon} \bigg\} \end{split}$$

まとめ

●ホール項を含んだ超伝導輸送方程式 (準古典方程式)の導出

方程式のゲージ不変性に着目 渦糸状態のホール効果研究の基礎

●輸送方程式の微視的導出法の確立